

ネットワーク分野 研究室ローテーション

Raspberry PiとProcessingによる IoTデバイス作成演習

第2回

Processing入門・ディジタル入出力

アナログーディジタル変換とセンサ

編集履歴

2016/12/12 福嶋

2017/04/18 前田・福嶋

2018/05/31 前田

はじめに(1/3)

- 身の周りにはコンピュータがたくさん
ーパソコン・携帯・テレビ・自動車...
- なぜ何でもコンピュータが使われる？

はじめに(2/3)

□コンピュータは制御の頭脳

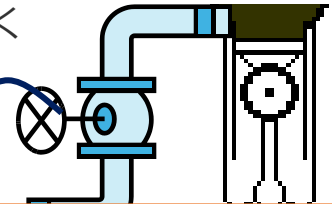
ー例：自動車の制御

昔は・・・



アクセルを踏むと
ガソリン調節弁が機械的に開く

ワイヤ

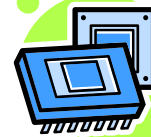


コンピュータが、
アクセルからの情報を
元に調節量を計算

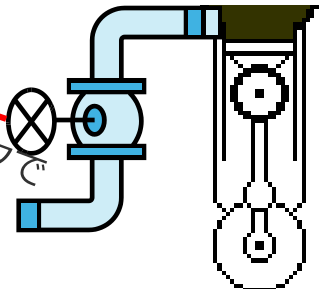
コンピュータを使うと？



アクセルを踏んだ情報



調節弁をモーターで
回す情報



はじめに(3/3)

□コンピュータによる制御

–実際には、コンピュータ上で動く「プログラム（ソフトウェア）」が制御している

- プログラム(program)：「手順書き」の意味

プログラムを変えれば制御方式も変えられるし、
違う機器だって制御できる！



プログラムこそがコンピュータ制御の本体だ！

□第 2 回

- Processing入門
- デジタル入出力
- アナログ入力とセンサ
- ネットワーク

□第 3 回

- 画像処理
- 音声出力

□第 4 回

- 自習

□第 5 回

- 発表

プログラミング : Processing

□コンピュータに指示を与えるための命令書
を作ること

□プログラミング言語

- 手順をコンピュータに教える言語
- 例：C言語, Java

今回はProcessingというプログラミング言語
を使う

□構造

ー変数

- 値を記憶しておくところ

ー順次実行

- 上から順番に実行する

ー条件分岐

- 「もしAならばBそうでないならC」を実行する

ー繰り返し

- 同じ処理を繰り返し実行する

ー関数

- 命令をまとめたもの

□プログラムで値を記憶しておくところ

- 変数には型が存在
- 型で決められた値を記憶しておくことが可能

□型

- int : 整数
 - `Int a = -1;`
 - `Int a = 1; //全角はだめ`
- float : 実数
 - `Float b = -1.2;`
- String : 文字列
 - `String c = "aaaa";`
 - `String c = "1.2"; //これも文字列`
- Boolean : 真偽
 - `Boolean d = true;`

□プログラムは上から実行される



```
//GPIO14を出力に設定
GPIO.pinMode(outPinNum, GPIO.OUTPUT);
//GPIO15を入力に設定
GPIO.pinMode(inPinNum, GPIO.INPUT);
```

□ちなみに

–//は実行されないコメント文

□If-else文

–条件が真ならば処理 1 , 偽ならば処理 2 を行う

```
If(条件)
{
    処理 1
}
else
{
    処理 2
}
```

□for文

- 初期化式：初期化する式
- 条件式：条件が真の間実行
- 変化式：処理が終わるごとに実行される

```
for(初期化式;条件式;変化式)
{
    処理
}
```

□決められた通りの処理を実行して結果を返す
一連の命令

- processは関数
- 処理Aと処理Bを実行する
- 1を結果として返す

```
int process()
{
    処理A;
    処理B;
    return 1;
}
```

□ 同じ名前の関数は一つだけ

– だめ

```
int process()  
{  
    処理B;  
    return 1;  
}
```

```
int process()  
{  
    処理A;  
    return 1;  
}
```

- 電子アートとビジュアルデザインのためのプログラミング言語
- 初心者が学習するのに適した言語
- Javaを簡単にしたような言語
 - 内部はJavaで作成されている

□特別な関数

—draw

- 常時実行されている関数

—mouseClicked

- マウスクリックされる毎に1回実行される関数

—setup

- drawよりも前に最初に一回だけ実行される関数
- 基礎編の演習はこれだけを使った

- 文末はセミコロン ;
- 全角文字は使えない
 - コメントと""の中だけ可能

デジタル回路

□アナログ（連続値）

－例：

- ・ アナログ時計（針があるやつ）
- ・ 電気・光量・温度・水量・湿度

□デジタル（離散値）

－例：

- ・ デジタル時計（針がないやつ）
- ・ そろばん
 - ・ 上段のおはじきと下段のおはじきの位置
- ・ **コンピュータ**
 - ・ 0と1だけ

コンピュータとデジタル回路 20

□コンピュータはデジタル

- 0 と 1 の組み合わせしか扱えない

□コンピュータと何かの装置をつなぐためにはデジタルな入出力を受けつける回路が必要

- 「秒速10回転でモーターを右に回して」と指示するのには「**101101010**の電気信号を流せ」としか言えない

• 10

110

1010

• 右か左か 秒・分・時

2進数で10

□デジタル回路・論理回路

- 2進数を扱う回路

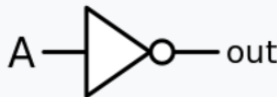
□ 0 と 1 の組み合わせの2
入力を入れて 0 と 1 の1
出力を返す回路

□ 組み合わせることで, 2
進数の入力を2進数の出
力に変換できる

□ デジタル回路では論理値
を電圧として表現

– 1 : 真、True = 5V(3.3), High

– 0 : 偽、False = 0V(GND), Low

論理	論理式	回路記号 (MIL記号)
NOT	$\overline{A}$	
OR	$A + B$	
AND	$A \cdot B$	
XOR	$A \oplus B$	
NOR	$\overline{A + B}$	
NAND	$\overline{A \cdot B}$	

0・1の様々な表現

22

0

□偽

□False

□Low

□0 V (GND)

1

□真

□True

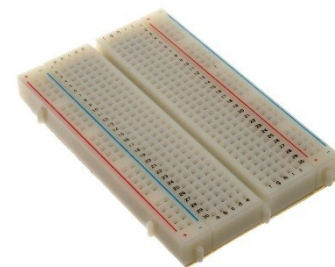
□High

□5V(3.3V)

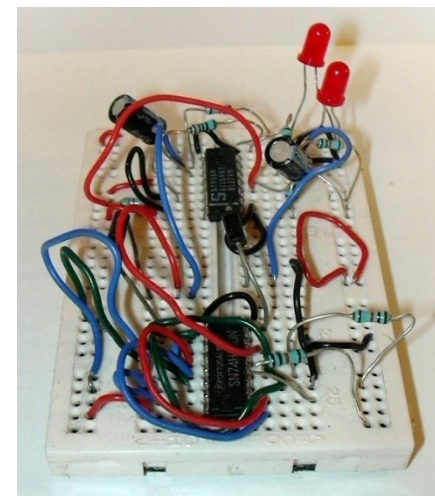
ブレッドボードって？

23

- 試作・実験用の電子回路のこと
- 電子工作が簡単に出来る
- 基盤半田ごていらず（英語だとソルダーレスブレッドボード）
- いろんなセンサとラズパイをこれにつないでIoTをする



before



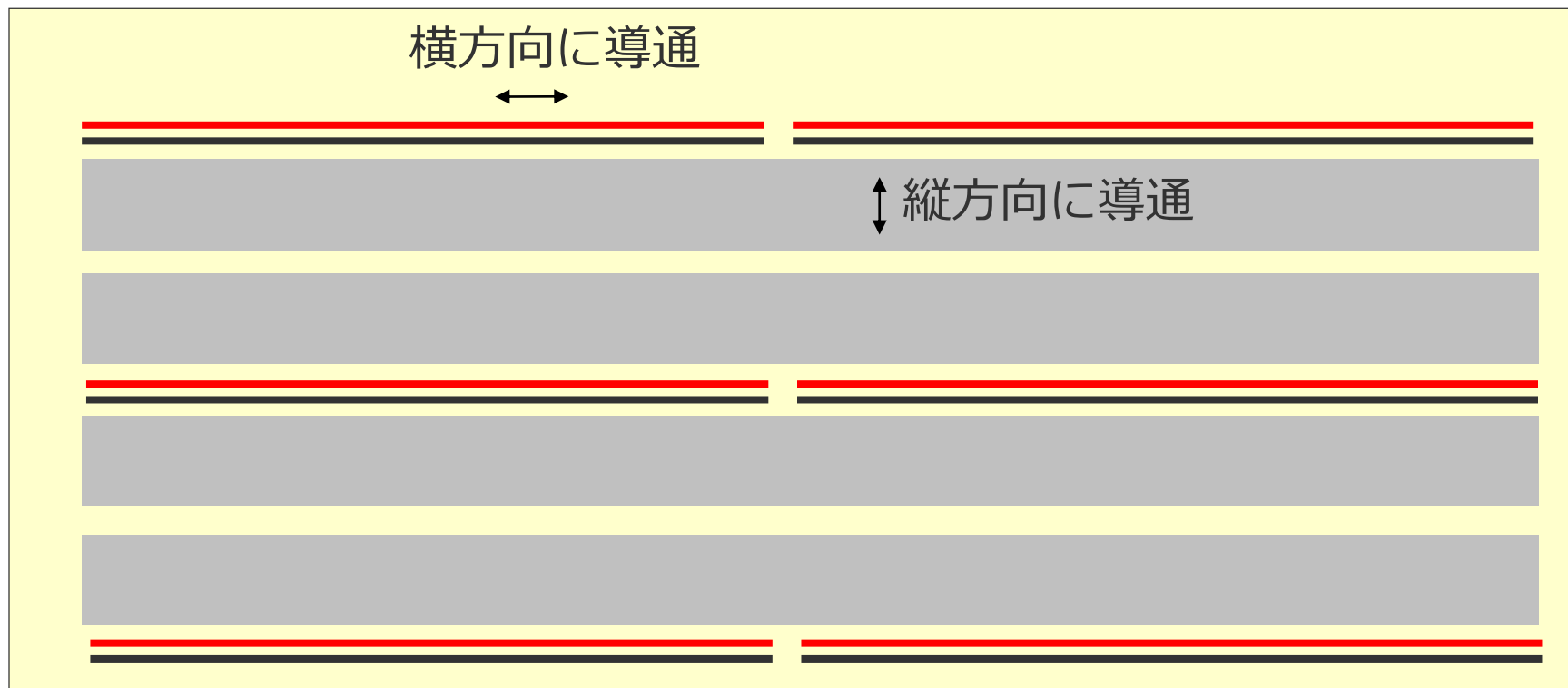
After

ブレッドボード

□ルール

- 赤のところには, 5V
- 黒のところには, GND

電源線 (赤 : 5V, 黒:GND)



ディジタル入出力

□達成課題

- Lチカ

□Lチカとは

- LED（ライト）をチカチカさせる（光らせること）
- 電子回路の基本

□具体的には

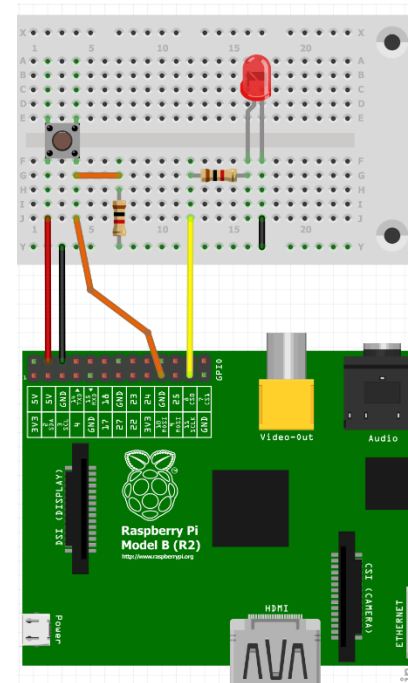
- Raspberry Pi上でProcessingでプログラミング
Raspberry Piとブレッドボードを接続する

次から詳細の説明

□GPIO (General Purpose Input/Output)

–Raspberry Piは, High, Lowの電圧の入出力を受けとる端子が存在

ここにケーブルを指すことで抜き差ししてブレッドボードと接続



イメージ図

GPIO (詳細)

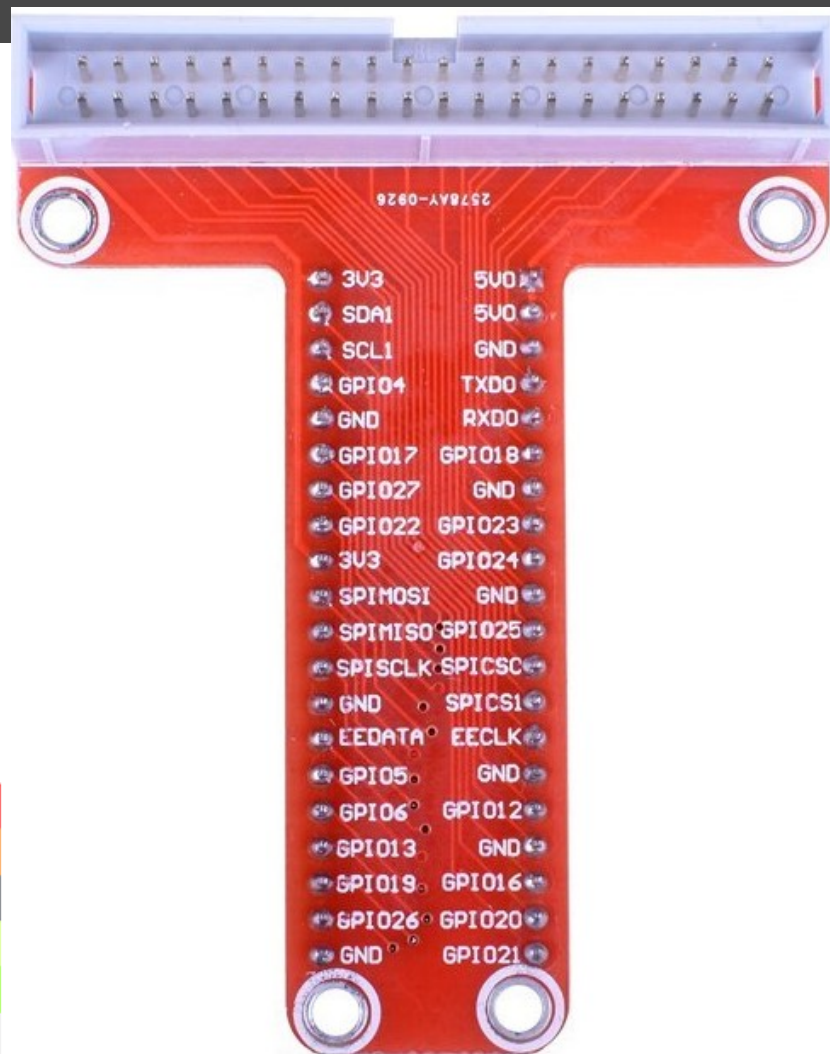
28

ピン番号

3.3V	1	2	5V
GPIO 2	3	4	5V
GPIO 3	5	6	GND
GPIO 4	7	8	GPIO 14
GND	9	10	GPIO 15
GPIO 17	11	12	GPIO 18
GPIO 27	13	14	GND
GPIO 22	15	16	GPIO 23
3.3V	17	18	GPIO 24
GPIO 10	19	20	GND
GPIO 9	21	22	GPIO 25
GPIO 11	23	24	GPIO 8
GND	25	26	GPIO 7
ID_SD	27	28	ID_SC
GPIO 5	29	30	GND
GPIO 6	31	32	GPIO 12
GPIO 13	33	34	GND
GPIO 19	35	36	GPIO 16
GPIO 26	37	38	GPIO 20
GND	39	40	GPIO 21

色分け

5V
3.3V
GND
GPIO
GPIO(抵抗付)
I2C EEPROM



Reference:

<https://tool-lab.com/make/raspberrypi-startup-22/>

□LED

- 発光ダイオード
- 電圧をかけると光る
- 足が長い方が+
足が短い方が-



□スイッチ

- 押したら, オン
- 通常, オフ





□ Processingを起動

- Processingの位置ってどこ？（左上にあるP）
- ソースコードを開く

/home/pi/exam-
code/01_digital_in_out/digital_in_out/digital_in_out.pde

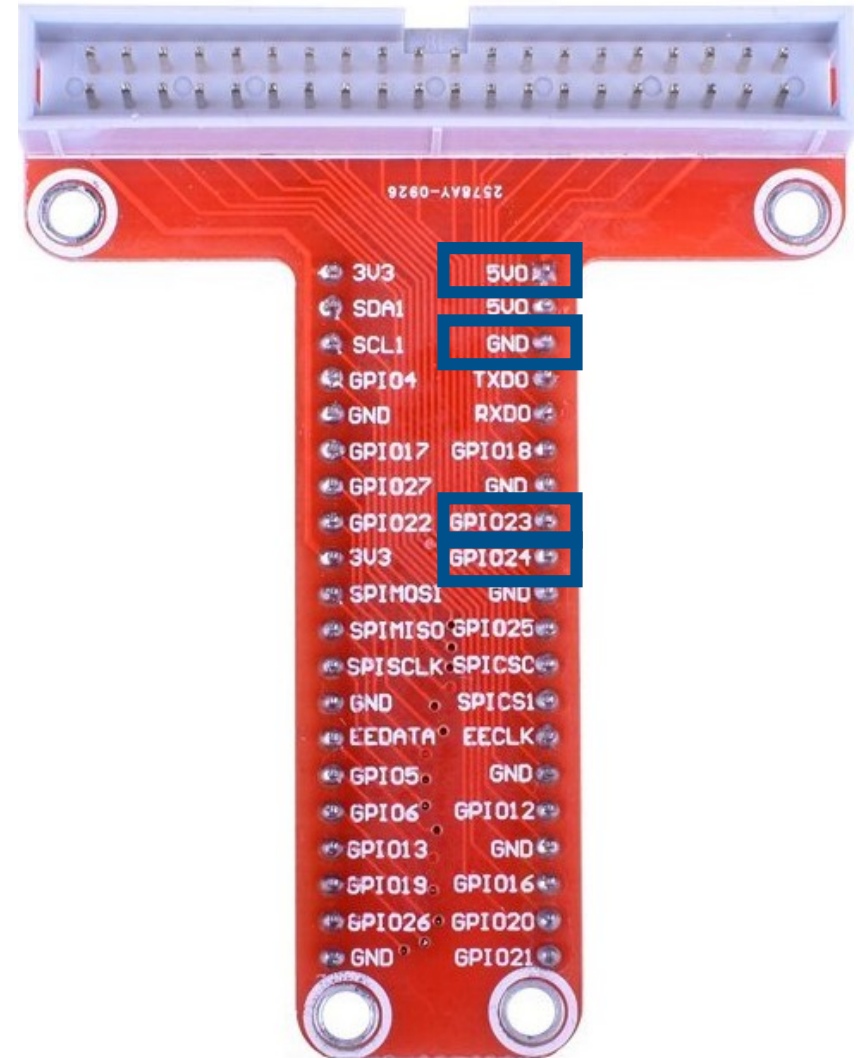
□ GPIOから制御信号を出力してLEDを操作

□ GPIOにリードスイッチで0・1を入力

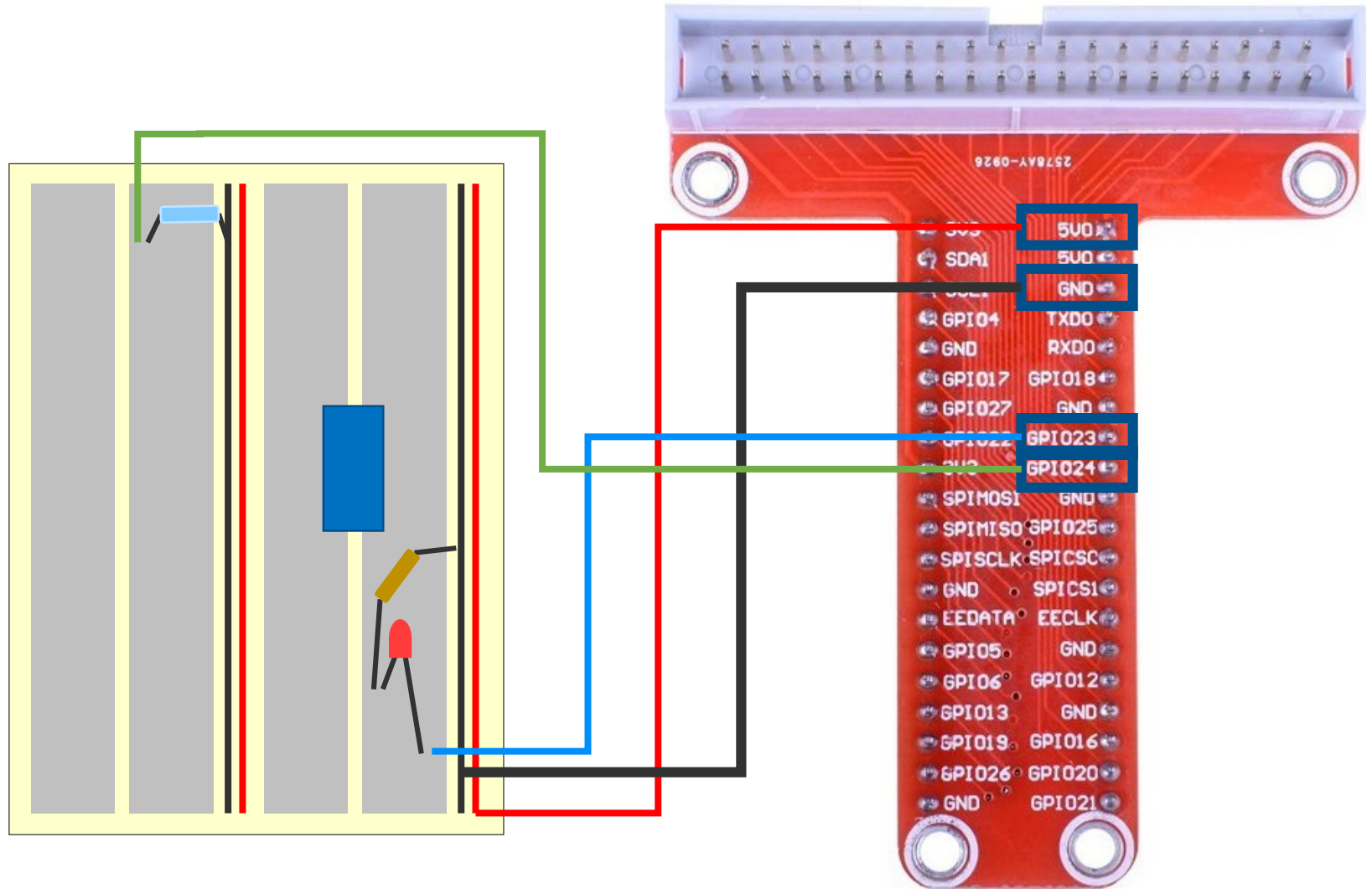
結線（文字）

33

- 5V（5VO）を赤に接続
- GNDを黒に接続
- GPIO23をLEDの抵抗が刺さっていないように接続
- GPIO24をスイッチの黒に刺さっていないように接続
- できたら，プログラムを実行



結線 (図)



□ショートすると再起動します

- 5Vの線をRaspberry Piの基板や金属部分に接触させないように
- 5VとGNDを直結しないように
- 線の抜き差しはゆっくりと丁寧に

□リードスイッチはガラスなので割れます

アナログーディジタル変換と センサ

□達成課題

- 温度センサの値を取得する
- 温度などの取得したデータをWebに送信

□具体的には

- Raspberry Piと温度センサを接続
- 送信したデータをWebで確認

次から詳細の説明

□アナログ→ディジタル変換とは

- アナログ（連続値）をディジタル（離散値）に変更すること

□なぜ必要

- コンピュータで扱えるのはディジタル
- センサ（例：温度センサ）から取れる値（電圧）はアナログ
- コンピュータで扱うためには、アナログからディジタルに変換が必要

□ADC IC

- Analog-Digital Converter IC
- アナログからディジタルに変換してくれるIC
- 今回使うICはMCP3008

□分解能

- ADC ICがアナログをどのぐらいの段階でディジタルに分解できるのか
- MCP3008は1024 ($=2^{10}$: 2進数10桁) 段階に分解可能
- $5V/2^{10}$ = 約5 mVの単位で測定可能
- 数値と電圧の関係
 - $0 \Rightarrow 0V$
 - $1 \Rightarrow 0.005V$
 - $20 \Rightarrow 0.1V$

□温度センサ

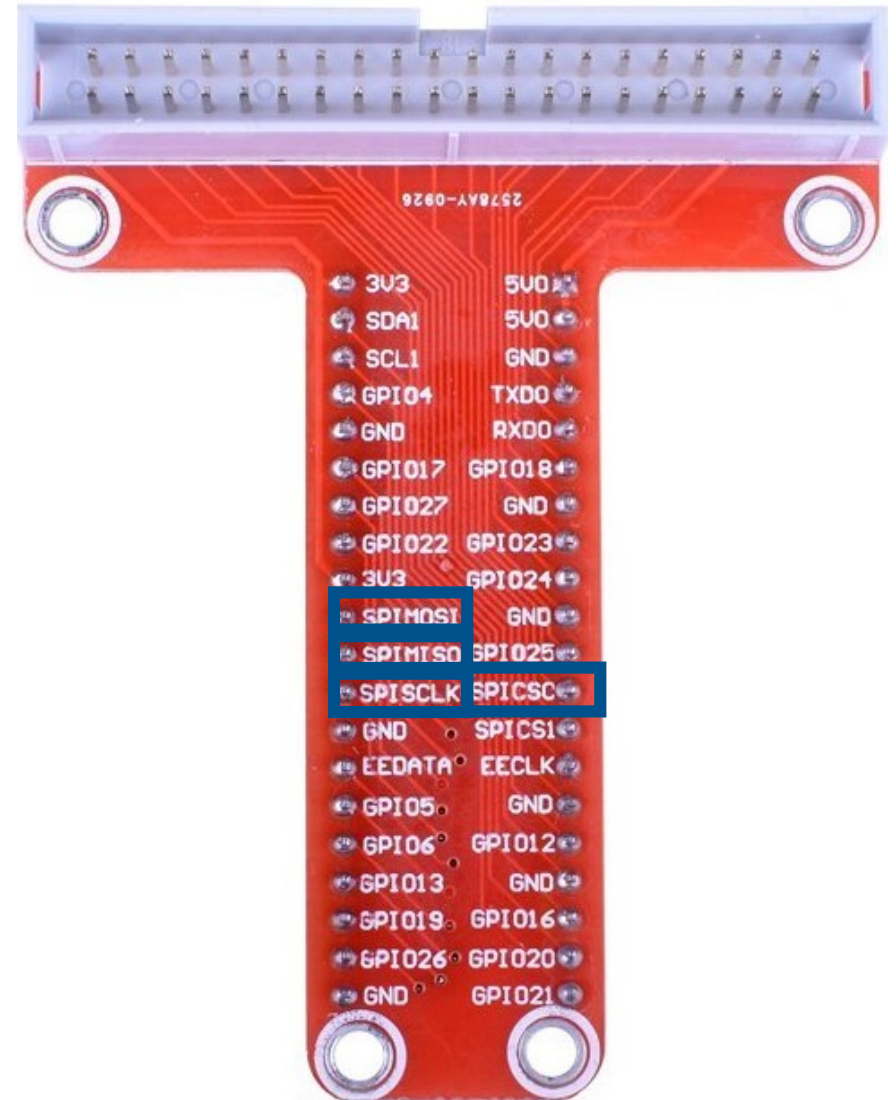
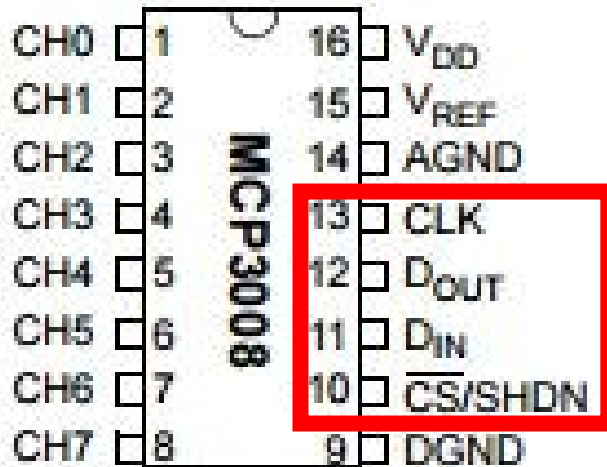
- 温度を電圧に変換してくれるセンサ
- 電圧はアナログ
- 今回使用するLM35DZは0度から100度まで測れる
- 0度での出力は0V
- 1度あがるごとに10mV上昇
 - 0度 : 0V
 - 20度 : $200\text{mV} = 0.2\text{V}$

- Raspberry PiにADC ICを接続
- ADC ICに温度センサを接続（接続済み）
- Processingで温度を取得（実行するだけ）
 - ソースコード
`/home/pi/exam-code/02_adc_ic/adc_ic/adc_ic.pde`
- Processingで取得した値をWebに送信（コードに記述済み）
- Webブラウザで値を見る
 - <http://localhost/temperature/>

□ICは、くぼんでる方が上

- ADC IC

$CLK = >$ SPISCLK
 $D_{OUT} = >$ SPIMISO
 $D_{IN} = >$ SPIMOSI
 $\overline{CS}/SHDN = >$ SPICSC



課題

□LEDとリードスイッチの接続を変更する

- リードスイッチ：GPIO24

- LED：GPIO23

□プログラムも変更

- 該当するGPIOに変更

```
//入力に使うGPIO番号
```

```
int inPinNum =24;
```

```
//出力に使うGPIO番号
```

```
int outPinNum =23;
```

課題 2 (アナログ入力とセンサ) 45

□ 温度を摂氏から華氏に変換して表示

- 摂氏から華氏への変換式

$$^{\circ}\text{F} = \frac{9.0}{5.0}^{\circ}\text{C} + 32.0$$

- 小数点で書くこと

□ デジタル値を温度に変換している部分

- デジタル値を電圧に変換して100倍すれば摂氏

```
float digital2Temp(int digital, float vref)
```

```
{
```

```
    float c = digital2Volt(digital, vref)*100;
```

```
    return c;
```

```
}
```

□ 表示する方法

- println(表示する値);
- 文字列は+でつなげることができる